

# CALCULO DE LAS PERTURBACIONES DE LA ANOMALIA MEDIA Y DEL RADIO VECTOR DE UN

## ASTEROIDE

Pedro Carlos Riú  
(Observatorio Astronómico, La Plata)

1): La función perturbadora  $R = \Sigma B. \cos(k_1 \lambda_1 + k_2 \lambda_2) + \Sigma C. \text{sen}(k_1 \lambda_1 + k_2 \lambda_2)$  no es utilizable para la mayoría de los asteroides, porque en la integración de R, en el caso  $-k_1/k_2$ , aproximadamente igual a  $n'/n$ , el divisor  $(k_1 n + k_2 n')$  es muy pequeño y origina desigualdades de largos períodos que pueden alcanzar valores muy considerables. Para evitar esa dificultad, Hansen y Bohlin han ideado teorías que seguimos en este trabajo, donde resolvemos las ecuaciones diferenciales de los mencionados autores por medio de series trigonométricas, utilizando como variable independiente a la función  $\zeta = \Delta \int_0^t \Delta_0^{-3} (t) dt$ , en lugar de la anomalía excéntrica.

En nuestra contribución sobre este tema, publicada en el Boletín N° 4 de la Asociación Argentina de Astronomía, hemos empleado un método numérico. En este trabajo, desarrollamos un método analítico para el cálculo de las perturbaciones de la anomalía medio y del radio vector, en primera aproximación, con una aplicación para el caso particular del asteroide Thule.

Aunque la variable independiente  $\zeta$  no es una variable regularizadora en el sentido de las teorías de Levi-Civita y Sundman, sin embargo tiene la propiedad de absorber las singularidades de carácter práctico cuando la distancia mutua  $\Delta > 0$ , alcanza valores muy pequeños.

Suponemos (caso particular del problema de los tres cuerpos) que las órbitas del planeta perturbador Júpiter y del asteroide no perturbado son coplanares y que la órbita de Júpiter es circular. La pequeñez de la excentricidad del asteroide, permite hacer algunas consideraciones que contribuyan a simplificar los desarrollos, como veremos en el próximo párrafo.

2): Por la hipótesis que formulamos, la distancia mútua debe expresarse:

$$(1) \quad \Delta = (r^2 + a'^2 - 2ar' \cos H)^{\frac{1}{2}}$$

donde  $a'$  es el semieje de Júpiter y  $r$  el radiovector Sol-Asteroide. Por otra parte, de  $r = a(1 - e \cdot \cos E)$ , resulta:

$$r^2 = a^2 + a^2 e^2 \cos^2 E - 2 a e \cos E$$

de donde:

$$(a'^2 + a^2 + a^2 e^2 \cos^2 E - 2 a e \cos E - 2 a a' \cos H + 2 a a' e \cos H \cdot \cos E)^{\frac{1}{2}}$$

Sea:

$$\Delta_0^2 = a^2 + a'^2 - 2 a a' \cos H$$

$$e \cdot C = 2 a a' e \cos H \cdot \cos E - 2 a e \cos E$$

de manera que, despreciando el término  $a^2 e^2 \cos^2 E$ , la (1) puede escribirse:

$$(2) \quad \Delta = \Delta_0 (1 + e \cdot C \cdot \Delta_0^{-2})^{\frac{1}{2}}$$

y su desarrollo en pocos términos es el siguiente:

$$(3) \quad \Delta = \Delta_0 + \frac{1}{2} e \cdot C \cdot \Delta_0^{-1} - 1/8 e^2 C^2 \Delta_0^{-3} + \dots$$

En primera aproximación es suficiente considerar  $\Delta = \Delta_0$  y por consiguiente la variable independiente puede expresarse:

$$\zeta = A \int_0^t \Delta_0^{-3}(t) \cdot dt$$

3): Sean  $e, e'$  anomalías excéntricas del Asteroide y Júpiter, respectivamente.

$n, n'$ , movimientos medios diarios del Asteroide y Júpiter, resp.

$c, c'$ , constantes

$a, a'$  semiejes del Asteroide y Júpiter, resp.

$\phi$  variable auxiliar

$$\alpha = a/a' \quad H = e - e' \quad e' = nt + c \quad e' = n't + c' \quad n'/n = \mu$$

$$\beta = (1 - \mu)^{-1} \quad m = 2(1 - \mu_0)^{-1} \quad H = 2\phi + \pi$$

de donde:

$$e' = \mu e - \mu c + c' \quad (5) \quad H = (1 - \mu)e + \mu c - c' \quad (6) \quad H = (1 - \mu)nt + c - c'$$

$$(7) \quad \beta dH = d e \quad (8) \quad d e = 2\beta d\phi$$

Efectuado el cambio de variable en (4), para  $A = n/2\beta$ , resulta:

$$\zeta = b_0 \int_{\varphi_0}^{\varphi} (1 - k^2 \sin^2 \varphi)^{3/2} d\varphi$$

$$k^2 = 4a/(1+a)^2 \quad b_0 = [(1+a)^3 a^3]^{-1}$$

de donde, haciendo  $\zeta - \text{Const} = \zeta''$

$$(9) \quad \zeta'' = b_0 \int_0^{\varphi} (1 - k^2 \sin^2 \varphi)^{-3/2} d\varphi$$

La integral (9), elíptica de tercera especie, puede expresarse:

$$(10) \quad \zeta'' = \frac{b_0}{k'^2} \left( E(\varphi) - \frac{k^2 \sin \varphi \cos \varphi}{(1 - k^2 \sin^2 \varphi)^{1/2}} \right) \quad k'^2 = 1 - k^2$$

donde:

$$(11) \quad E(\varphi) = \frac{2E(\pi/2)}{\pi} \varphi + \sum_{p=1}^{\infty} B_p \sin 2p\varphi \quad (*)$$

$$(12) \quad \frac{k^2 \sin \varphi \cos \varphi}{(1 - k^2 \sin^2 \varphi)^{1/2}} = k^2 \sin \varphi \cos \varphi \sum_{p=0}^{\infty} \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \dots (2p-1)}{2 \cdot 4 \cdot 6 \dots 2p} k^{2p} \sin^{2p} \varphi$$

Con los desarrollos (11) y (12), la función (10) queda expresada por la serie trigonométrica:

$$\zeta'' = c_0 \varphi + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{c_p}{p} \sin 2p\varphi$$

y haciendo  $2\varphi = \varphi'$

$$(13) \quad \zeta'' = \frac{1}{2} c_0 \varphi' + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{c_p}{p} \sin p\varphi'$$

Como necesitamos obtener  $\varphi = F(\zeta'')$ , es decir, debemos efectuar la inversión de la serie (13), y a tal efecto procedemos de la siguiente manera(\*):

$$(14) \quad \sin p\varphi' = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{(p\varphi')^{2n+1}}{(2n+1)!}$$

---

(\*) Houel: Recueil de Formules ... (1901) pag. XLV

y reemplazando con (14) en la serie (13), obtenemos:

$$\begin{aligned} z^n &= d_0 \varphi' + d_3 \varphi'^3 + d_5 \varphi'^5 + d_7 \varphi'^7 + \dots \\ (15) \quad \frac{z^n}{d_0} &= \bar{z} = \varphi' + \frac{d_3}{d_0} \varphi'^3 + \frac{d_5}{d_0} \varphi'^5 + \frac{d_7}{d_0} \varphi'^7 + \dots \end{aligned}$$

y de la inversión de la serie de potencias (15), resulta la serie:

$$\varphi' = \bar{z} + f_3 \bar{z}^3 + f_5 \bar{z}^5 + f_7 \bar{z}^7 + \dots$$

o sea:

$$(16) \quad \varphi = 0,5 (\bar{z} + f_3 \bar{z}^3 + f_5 \bar{z}^5 + f_7 \bar{z}^7 + \dots)$$

La serie de potencias (16) la expresamos en una serie trigonométrica de sen  $p \bar{z}$ . En efecto: (ver Comrie, Mathematical Tables, vol. II)

$$\bar{z} = \sum_{p=0}^{\infty} \left( \frac{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdot \dots \cdot (2p-1)}{2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot \dots \cdot 2p} \right) \frac{\sin^{2p+1} \bar{z}}{(2p+1)}$$

de donde:

$$(17) \quad \varphi = g_0 \bar{z} + g_1 \sin \bar{z} + g_2 \sin 2 \bar{z} + g_3 \sin 3 \bar{z} + \dots$$

4): De las teorías de Hansen y Bohlín, tenemos:

$$(18) \quad e - e \operatorname{sen} e = n t + n \delta z + c \quad (19) \quad r = r_0 (1 + v) \quad (20) \quad T = \frac{dW}{dz}$$

$$(21) \quad \frac{d(n \delta z)}{dz} = \bar{W}$$

donde  $n \delta z$  y  $v$  son las perturbaciones de la anomalía media y del radio vector, respectivamente, y  $T$  es la función:

$$(22) \quad T = M' a \frac{\partial \Omega}{\partial u} + N' a^2 \frac{\partial \Omega}{\partial r}$$

donde:

$$\Omega = m' \left( \frac{1}{4 a_0^2} - \frac{r}{r^2} \cos H \right)$$

(\*) No utilizamos el desarrollo de Lagrange  $F(\varphi) = F(\bar{z}) + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{h^p}{p!} \frac{d^{p-1}}{d\bar{z}^{p-1}} (F'(\bar{z}) \varphi^p(\bar{z}))$  porque en el caso particular de  $n'/n = 3/4$ , resultan series que convergen muy lentamente.

Hacemos (23)  $\epsilon = m\varphi + \theta + B$

$$\theta = -(\mu_0 \beta m) w \varphi \quad B = \alpha' - \alpha / (1 - \mu)$$

donde  $w$  es el parámetro que se determina de la relación:

$$(24) \mu_0 - \mu = w \mu_0$$

siendo  $\mu_0$  el valor numérico de la fracción de dos números enteros más próximos a  $n'$  y  $n$ . La función  $T$  para  $\mu \sim 3/4$  es la siguiente (\*):

$$(25) T = m' \left\{ 3G_0 \operatorname{sen} 2\varphi + \operatorname{sen}(\psi - \theta - B) \left[ 3G_0 (\cos 6\varphi - \frac{1}{3} \cos 10\varphi) + 2a^3 \Delta_0^{-3} \cos 8\varphi \right] \right. \\ \left. + \cos(\psi - \theta - B) \left[ 3G_0 (\frac{1}{3} \operatorname{sen} 10\varphi - \operatorname{sen} 6\varphi) - 2a^3 \Delta_0^{-3} \operatorname{sen} 8\varphi \right] \right\}$$

donde:

$$G_0 = (a^2 - a^2 a' \Delta_0^{-3})$$

Efectuamos el cambio de variable en la e.d. (20) y siendo  $\frac{d\varphi}{d\bar{t}} = \Delta_0^3$  resulta  $\frac{dW}{d\bar{t}} = 2\beta T \Delta_0^3$ . Reemplazando  $\Delta_0^3$  por  $a'^3 B_0^3 = \Delta_0^3$  y dividiendo ambos miembros de (25) por  $a'^3$ , resulta:

$$(26) \frac{dW}{d\bar{t}} = 2\beta T B_0^3 = 6m' \beta a^2 G_1 \operatorname{sen} 2\varphi + \\ + \operatorname{sen}(\psi - \theta - B) (6m' \beta a^2 G_1 (\cos 6\varphi - \frac{1}{3} \cos 10\varphi) + 4m' \beta a^3 \cos 8\varphi) + \\ + \cos(\psi - \theta - B) (6m' \beta a^2 G_1 (\frac{1}{3} \operatorname{sen} 10\varphi - \operatorname{sen} 6\varphi) - 4m' \beta a^3 \operatorname{sen} 8\varphi)$$

donde:

$$G_1 = (B_0^3 - 1)$$

Diferenciando la serie (17), resulta:

$$(27) \Delta_0^3 = \frac{d\varphi}{d\bar{t}} = g_0 + g_1 \cos \bar{t} + 2 g_2 \cos 2\bar{t} + 3 g_3 \cos 3\bar{t} + \dots$$

$$(28) G_1 = (B_0^3 - 1) = a'^3 (g_0 + g_1 \cos \bar{t} + 2 g_2 \cos 2\bar{t} + \dots) - 1$$

(\*) Tisserand: Mec. Céleste, Tomo IV.

5): Con la fórmula (24) queda determinado el parámetro  $w$ , en función del cual expresamos  $\varphi$ ,  $\alpha$  y  $\beta$ . A tal efecto, con la fórmula de Taylor:

$$f(w) = f(0) + \left( \frac{\partial f(w)}{\partial w} \right)_{w=0} w + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial^2 f(w)}{\partial^2 w} \right)_{w=0} w^2 + \dots$$

y además:

$$(29) \quad \alpha = \mu_0^{2/3} (1-w)^{2/3}$$

resultan:

$$(30) \quad \begin{cases} \beta^2 = h_0 + h_1 w + h_2 w^2 + \dots \\ 6m' \beta \alpha^2 = q_0 + q_1 w + q_2 w^2 + \dots \\ 4m' \beta \alpha^3 = s_0 + s_1 w + s_2 w^2 + \dots \end{cases}$$

donde los coeficientes dependen de  $\mu_0$ .

Por otra parte, de (5), (24) y  $H = 2\varphi + \pi$ , obtenemos:

$$(31) \quad 2\varphi = [(1-\mu_0)\varepsilon + \mu_0 c - c' - \pi] + [w(\varepsilon - c) \mu_0]$$

y a efectos de obtener  $\sin p\varphi$  y  $\cos p\varphi$  como funciones del parámetro  $w$ , utilizamos la fórmula de Taylor y resulta:

$$(32) \quad \sin p\varphi = \sin \frac{1}{2} p [(1-\mu_0)\varepsilon + \mu_0 c - c' - \pi] + [(d_0 \varphi + d_1) p \cos \frac{1}{2} p [(1-\mu_0)\varepsilon + \mu_0 c - c' - \pi]] w + \dots$$

$$(33) \quad \cos p\varphi = \cos \frac{1}{2} p [(1-\mu_0)\varepsilon + \mu_0 c - c' - \pi] - [(d_0 \varphi + d_1) p \sin \frac{1}{2} p [(1-\mu_0)\varepsilon + \mu_0 c - c' - \pi]] w + \dots$$

donde hacemos  $\frac{1}{2} [(1-\mu_0)\varepsilon + \mu_0 c - c' - \pi] = \varphi$  por ser  $\mu_0 = \mu$  y obtenemos:

$$(34) \quad \sin p\varphi = \sin p\varphi + (d_0 \varphi + d_1) p \cos p\varphi w + \dots$$

$$(35) \quad \cos p\varphi = \cos p\varphi - (d_0 \varphi + d_1) p \sin p\varphi w + \dots$$

siendo:

$$d_0 = (\beta \mu_0 - \frac{1}{2} p (1 - \mu_0)) = \beta \mu_0^2$$

$$d_1 = \frac{1}{2} p (1 - \mu_0) [\beta \mu_0 c (1 - \beta + \mu) + \mu_0 (c' - \mu c + \pi - c)]$$

Las funciones trigonométricas deben ser expresadas en función de la variable independiente  $\bar{\zeta}$ . A tal efecto, con la serie (17) se obtiene:

$$\begin{aligned} \operatorname{sen} \varphi &= \operatorname{sen} p_0 \bar{\zeta} \operatorname{cosp}(g_1 \operatorname{sen} \bar{\zeta} + g_2 \operatorname{sen} 2\bar{\zeta} + \dots) + \operatorname{cosp} p_0 \bar{\zeta} \operatorname{senp}(g_1 \operatorname{sen} \bar{\zeta} + g_2 \operatorname{sen} 2\bar{\zeta} \dots) \\ \operatorname{cosp} \varphi &= \operatorname{cosp} p_0 \bar{\zeta} \operatorname{cosp}(g_1 \operatorname{sen} \bar{\zeta} + g_2 \operatorname{sen} 2\bar{\zeta} + \dots) - \operatorname{sen} p_0 \bar{\zeta} \operatorname{senp}(g_1 \operatorname{sen} \bar{\zeta} + g_2 \operatorname{sen} 2\bar{\zeta} \dots) \end{aligned}$$

que pueden desarrollarse en series trigonométricas rápidamente convergentes del tipo:

$$\begin{aligned} \operatorname{cosp}(g_j \operatorname{sen} j \bar{\zeta}) &= J_0(p g_j) + 2 \sum_{n=1}^{\infty} J_{2n}(p g_j) \cos 2jn \bar{\zeta} \\ \operatorname{senp}(g_j \operatorname{sen} j \bar{\zeta}) &= 2 \sum_{n=0}^{\infty} J_{2n+1}(p g_j) \operatorname{sen}(2n+1) \cdot j \bar{\zeta} \end{aligned}$$

cuyos coeficientes son las funciones de Bessel de primera especie. Reemplazando con estas series en las series (34) y (35), donde también la variable  $\varphi$  es reemplazada por la serie (17) y poniendo las series (30) en lugar de  $6m \beta \alpha^2$  y  $4m \beta \alpha^3$  la (26) queda expresada:

$$(36) \quad \frac{dW}{d\bar{\zeta}} = L_1 + L_1' w + \cos(\psi - \theta - B)(L_2 + L_2' w) + \operatorname{sen}(\psi - \theta - B)(L_3 + L_3' w)$$

donde  $L_n = L_n(\bar{\zeta})$  y  $L_n' = L_n'(\bar{\zeta})$  son funciones trigonométricas.

6): Si en la (6) hacemos  $\tau = t + \frac{c - c' - \pi}{(1 - \mu)n}$ , entonces  $\varphi = \frac{1}{2}(1 - \mu)n\tau$  de donde, para  $\tau=0$  es  $\varphi=0$  y también  $\bar{\zeta}=0$  en virtud de la serie (15). De esto, el límite inferior de las integrales que determinan  $W$  y  $n \delta z$  es  $\bar{\zeta} = 0$ , para  $\varphi = 0$ :

$$(37) \quad W = 2\beta \int_0^{\bar{\zeta}} T \cdot S_0^3 \cdot d\bar{\zeta} \quad (38) \quad n \delta z = 2\beta \int_0^{\bar{\zeta}} \bar{W} \cdot \Delta_0^3 \cdot d\bar{\zeta}$$

Para integrar la e.d. (20) donde  $W = W(\bar{\zeta}, \theta, w)$ , suponemos que la solución es desarrollable en la serie  $W = W_1 + W_2 + W_3 + W_4 + \dots$  y satisface a la ecuación a derivadas parciales:

$$(39) \quad \frac{dW}{d\bar{\zeta}} = \frac{\partial W}{\partial \bar{\zeta}} + \frac{\partial W}{\partial \theta} \frac{d\theta}{d\bar{\zeta}} = T = T_0 + T_1 w + T_2 w^2 + \dots$$

Por lo visto para  $\beta$  y  $\theta$  en los párrafos 4 y 5, de la ecuación (39) resulta:

$$(40) \quad \frac{\partial W_1}{\partial \bar{z}} + \frac{\partial W_2}{\partial \bar{z}} + \frac{\partial W_3}{\partial \bar{z}} + \dots - m \mu_0 (h_0 + h_1 w + h_2 w^2) w \left( \frac{\partial W_1}{\partial \theta} \frac{\partial W_2}{\partial \theta} \frac{\partial W_3}{\partial \theta} \right) \Delta_0^3 =$$

$$= (T_0 + T_1 w + T_2 w^2 + T_3 w^3 + \dots)$$

Iguando los términos a derecha e izquierda en (40) que tienen  $w$  del mismo orden, resulta el siguiente sistema de e.d. para determinar  $W$ :

$$(41) \quad \frac{\partial W_1}{\partial \bar{z}} = 0$$

$$(42) \quad \frac{\partial W_2}{\partial \bar{z}} = -m \mu_0 h_0 w \cdot \Delta_0^3 \cdot \left( \frac{\partial W_1}{\partial \theta} \right) = T_0$$

$$(43) \quad \frac{\partial W_3}{\partial \bar{z}} = -m \mu_0 h_0 w \cdot \Delta_0^3 \left( \frac{\partial W_2}{\partial \theta} \right) - m \mu_0 h_1 w^2 \cdot \Delta_0^3 \left( \frac{\partial W_1}{\partial \theta} \right) = T_1$$

donde:

$$(44) \quad T_0 = L_1 + \cos(\psi - \theta - B) L_2 + \operatorname{sen}(\psi - \theta - B) L_3$$

$$(45) \quad T_1 = L_1' + \cos(\psi - \theta - B) L_2' + \operatorname{sen}(\psi - \theta - B) L_3'$$

En la e.d. (41) la función  $W_1$  no depende de  $\bar{z}$  y es función de la variable  $\theta$  o sea  $W_1 = F_1(\theta)$  y suponemos por las condiciones iniciales sea  $W_1 = \text{Constante}$ . Integramos la e.d. (42):

$$(46) \quad W_2 = \int_0^{\bar{z}} T_0 d\bar{z} + F_2(\theta)$$

y con la condición deducida de  $F_1(\theta)$  para que  $W_2$  no contenga términos secundarios en  $\bar{z}$  y que  $F_2(\theta) \neq 0$ , resulta:

$$(47) \quad W_2 = \int_0^{\bar{z}} L_1(\bar{z}) d\bar{z} + \cos(\psi - \theta - B) \int_0^{\bar{z}} L_2(\bar{z}) d\bar{z} +$$

$$+ \operatorname{sen}(\psi - \theta - B) \int_0^{\bar{z}} L_3(\bar{z}) d\bar{z}$$

y así sucesivamente para  $W_3, W_4 \dots W_p$ .

En consecuencia queda determinada  $W$ :

$$W = \text{Const} + W_2 + W_3 + W_4 + \dots$$

donde  $W_2, W_3 \dots$  son series trigonométricas.



Reemplazando el parámetro  $\psi$  por  $\epsilon = m\varphi + \theta + B$ , los  $\cos(\psi - \theta - B)$  y  $\sin(\psi - \theta - B)$  se escriben  $\cos m\varphi$  y  $\sin m\varphi$  que pueden expresarse como funciones de  $\bar{\zeta}$  siguiendo el método indicado en el párrafo 5 y reemplazando en las series que resultan de la integración de (44) y (46), se tiene la función  $\bar{w}$ :

$$\bar{w} = \bar{w}_1 + \bar{w}_2 + \dots$$

Efectuando el cambio de variable en la e.d. de Hansen (21) e integrando, resulta:

$$n \delta z = 2\beta \int_0^{\bar{\zeta}} \bar{w} \Delta_0^3 d\bar{\zeta}$$

de donde obtenemos las series trigonométricas:

$$(n \delta z)_1 = \sum_{p=1} s_{0,p} \operatorname{sen} p \bar{\zeta}$$

$$(n \delta z)_2 = w \sum_{p=1} s_{1,p} \operatorname{sen} p \bar{\zeta}$$

para calcular las perturbaciones de la anomalía media  $(n \delta z)_1$  y  $(n \delta z)_2$  de primer y segundo orden, respectivamente, en primera aproximación.

7): Para el caso particular del asteroide Thule, hemos obtenido el siguiente resultado para la perturbación de primer orden de la anomalía media:

$$(48) \quad (n \delta z)_1 = 0,00333 \operatorname{sen} \bar{\zeta} + 0,00246 \operatorname{sen} 2 \bar{\zeta} - 0,00209 \operatorname{sen} 3 \bar{\zeta} - \\ - 0,00015 \operatorname{sen} 4 \bar{\zeta} - 0,00060 \operatorname{sen} 5 \bar{\zeta} - 0,00023 \operatorname{sen} 6 \bar{\zeta} - \\ - 0,00004 \operatorname{sen} 7 \bar{\zeta} + 0,00007 \operatorname{sen} 8 \bar{\zeta} + 0,00005 \operatorname{sen} 9 \bar{\zeta} + \\ + 0,00001 \operatorname{sen} 10 \bar{\zeta} \dots$$

Las series de Bohlín (') cuyos coeficientes hemos calculado para  $\mu \sim 3/4$ , están publicadas en nuestra contribución al Boletín no.4, de la Asoc.Arg.de Astronomía. En este trabajo nos limitamos al cálculo de las perturbaciones de primer orden de la anomalía media y los resultados, comparados con los obtenidos según la teoría de Bohlín, son los siguientes:

(') Bohlín: Formeln und Tafeln zur Gruppenweise... (Upsala, 1896). En esta publicación los coeficientes de las series para calcular las perturbaciones están dados para  $\mu \sim 1/3$ . Nosotros los hemos modificado para  $\mu \sim 3/4$ .

$\frac{\tau}{\text{días}}$	$\psi$	$\zeta$	$\bar{\zeta}$	$(n \delta z)_1$	$(n \delta z)_1^{(1)}$
0	0	0	0	0	0
10	0,0023	0,000005	0,005	- 2"18	- 2"89
20	0,0046	0,000010	0,010	- 4"36	- 4"43
30	0,0069	0,000015	0,015	- 6"54	- 6"83
40	0,0092	0,000016	0,016	- 7"33	- 7"00
50	0,0115	0,000020	0,020	- 9"00	- 8"55
60	0,0138	0,000024	0,024	- 9"95	- 9"23
120	0,0276	0,000044	0,044	-19"40	-18"13
200	0,0460	0,000070	0,070	-29"65	-29"21
400	0,0920	0,000110	0,110	-43"31	-40"98

donde:

$$\varphi = 0,00023 \tau$$

8): Para calcular la perturbación  $u$  del radio vector, tenemos la e.d. de Hansen:

$$\frac{du}{d\varepsilon} = -\frac{1}{2} \frac{\partial \bar{W}}{\partial \psi}$$

donde, efectuando el cambio de variable, resulta:

$$\frac{du}{d\bar{\zeta}} = -\frac{1}{2} \frac{\partial \bar{W}}{\partial \psi} S_0^3 \beta$$

La derivada parcial  $\frac{\partial \bar{W}}{\partial \psi}$  significa que primero se deriva  $W$  respecto al parámetro  $\psi$  y despues se hace  $\psi = \varepsilon = m\varphi + \theta + B$ . Como ya hemos obtenido el desarrollo de las funciones  $W, S_0^3$ , el cálculo no ofrece dificultades.

(1) Valores de la perturbación obtenidos con las series de Bohlin.

Summary:

CALCULATION OF THE PERTURBATIONS OF THE MEAN ANOMALY AND THE RADIUS VECTOR  
OF AN ASTEROID

The classical disturbing function  $R$  is not suitable to most of the Asteroids because in the integration of  $R$ , the very small divisor  $(k_1 n + k_2 n')$ , in the case  $-k_1/k_2 \sim n'/n$ , gives origin to a very large period inequality. In order to avoid such a difficulty, we have solved the differential equation of the Hansen-Bohlin method, by means of trigonometrical series using as independent variable  $\zeta = A \int_0^t \Delta_0^{-3}(t) dt$ , instead of the excentrical anomaly. We used an analytical method and an application is made in the particular case of asteroid Thule for which  $n'/n \sim 3/4$ .